ELGT-BS-160

本体幅 178mm

ボールねじ駆動

繰り返し位置決め精度 ±0.02mm

ストローク Max.1400mm

サーボモータ

## 形式表示

アクチュエータ							ア	ツセ	ンブ	'U					
ELGT-BS-160-	1400	-	20P			+	AS	80PA-	Р	F	1	<b>\</b>	М5	75	
	1	j	2	3	4		5		6	7		8	9	10	11

1	ストローク
100~1000	100~1000mm 50mmピッチ
1100~1400	1100~1400mm 100mmピッチ

2	リード
10P	10mm
20P	20mm

3	オプション:追加テーブル※図6参照
無記入	無
-ZL	左側
-ZR	右側

4	オプション:アンチリフレクションコーティング
無記入	無
-AR	黒色表面処理

※モータ取付キットやモータは除く ストローク1000mm以下

5	出荷形態
AS	アッセンブリ
PP	プレパック

6	モータ取付キット※図1参照
А	アキシャルキット
Р	パラレルキット

7	パラレルキットの折り返し方向※図2参照
無記入	プレパック又はアキシャルキット
В	B側
D	D側
F	F側

8	ケーブルの向き※図1図2参照
無記入	プレパック又はモータ無
0	O側
Н	H側
V	V側
11	LIABI

9	モータ種類
SV	モータ無
M5	三菱電機J5
M4	三菱電機34

10	モータ定格出力
無記入	モータ無
75	750W

11	電磁ブレーキ
無記入	モータ無又は電磁ブレーキ無
В	電磁ブレーキ付

「パラレルキット」を選択し「モータ無」の場合は、「プレパック」を

パラレルキットはアクチュエータ側とモータ側とのベルトテンションの 調整が必要なため、「モータ無」での「アッセンブリ」対応不可。

ELGT-BS-160-10P

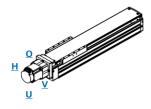


図1:アキシャルキットのケーブルの向き

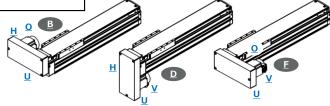


図2:パラレルキットの折り返し方向とケーブルの向き

## 仕様

繰り返し位置決め精度 [mm]		±0.02		
許容荷重	Fy	[N]	9550	
<b>%1</b>	Fz	[N]	11370	
許容モーメント ※1	Mx	[Nm]	600	
	Му	[Nm]	560	
<b>X</b> 1	Mz	[Nm]	560	
ボールねじリード		[mm]	10	20
ボールねじ径		[mm]	20	20
質量	基本	[kg]	9.56	9.60
	加算 [kg	/0.1m]	1.88	1.89
	アキシャルキット	[kg]	0.41	
	パラレルキット	[kg]	0.91	
使用周囲温度範囲※2 [℃]			0~50	
保護等級※2			IP20	

- ※1 寿命目安5000kmの値です。寿命計算にご使用ください。 ※2 モータは含みません。各メーカーの仕様をご確認ください。
- ※3 ストロークが長くなるとボールねじの危険速度の制限により定格速度を下回ることがあります。

ストロークの許容速度は図5をご参照ください。 ※4 最大ストロークでの加速度3m/s²、デューティ50%の目安値です。 運転条件や各モータの能力(許容イナーシャなど)によって可搬質量は変わります。

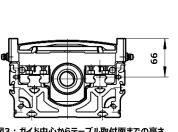
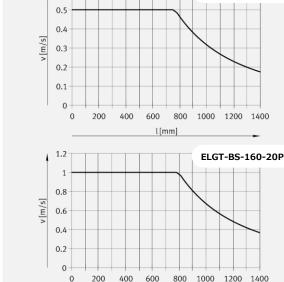


図3:ガイド中心からテーブル取付面までの高さ 許容モーメントを検討する際は、この高さを 考慮して計算ください。





l[mm]

図4:荷重やモーメントの方向

## **ELGT-BS**



