ELGT-BS-120

本体幅 132mm

ボールねじ駆動

繰り返し位置決め精度 ±0.02mm

ストローク Max.1100mm

サーボモータ

形式表示

アクチュエータ						ア	ツセ	ンブ	リ						
ELGT-BS-120-	1000	-	20P			+	AS	60PA-	Р	D	-	U	M5	40	В
	1	Ī	2	3	4		5		6	7		8	9	10	11

1	ストローク
100~1000	100~1000mm 50mmピッチ
1100	1100mm

2	リード
10P	10mm
20P	20mm

3	オプション:追加テーブル※図6参照
無記入	無
-ZL	左側
-ZR	右側

4	オプション:アンチリフレクションコーティング
無記入	無
-AR	黒色表面処理

※モータ取付キットやモータは除く ストローク1000mm以下

5	出荷形態
AS	アッセンブリ
PP	プレパック

6	モータ取付キット※図1参照
Α	アキシャルキット
Р	パラレルキット

7	パラレルキットの折り返し方向※図2参照
無記入	プレパック又はアキシャルキット
В	B側
D	D側
F	F側

8	ケーブルの向き※図1図2参照
無記入	プレパック又はモータ無
0	O側
Н	H側
٧	V側
U	U側

-タ種類 9 M5 = 菱雷機15 M4 三菱電機J4

10	モータ定格出力
無記入	モータ無
20	200W
40	400W

11	電磁ブレーキ
無記入	モータ無又は電磁ブレーキ無
В	電磁ブレーキ付

Note

「パラレルキット」を選択し「モータ無」の場合は、「プレパック」を

パラレルキットはアクチュエータ側とモータ側とのベルトテンションの 調整が必要なため、「モータ無」での「アッセンブリ」対応不可。

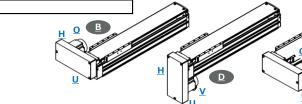


図2:パラレルキットの折り返し方向とケーブルの向き

仕様

繰り返し位置決め精度 [mm]			±0.02			
許容荷重	Fy	[N]	6800			
%1	Fz	[N]	8090			
許容モーメント	Mx	Mx [Nm]		300		
新 春 モースプト ※1	Му	[Nm]	3:	10		
X 1	Mz	[Nm]	3:	10		
ボールねじリード [mm]			10	20		
ボールねじ径 [mm]			16	15		
	基本	[kg]	5.26	5.24		
質量	加算 [kg	/0.1m]	1.24	1.22		
只 里	アキシャルキット	アキシャルキット [kg]		0.41		
	パラレルキット	[kg]	0.91			
使用周囲温度範囲※2 [℃]			0~60			
保護等級※2			IP20			

- ※1 寿命目安5000kmの値です。寿命計算にご使用ください。 ※2 モータは含みません。各メーカーの仕様をご確認ください。
- ※3 ストロークが長くなるとボールねじの危険速度の制限により定格速度を下回ることがあります。

図1:アキシャルキットのケーブルの向き

ストロークの許容速度は図5をご参照ください。 ※4 最大ストロークでの加速度3m/s²、デューティ50%の目安値です。 運転条件や各モータの能力(許容イナーシャなど)によって可搬質量は変わります。

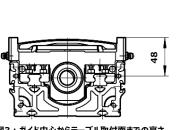
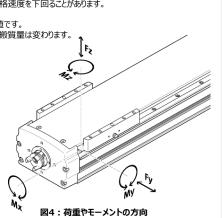
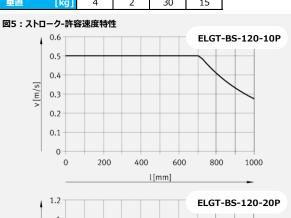


図3:ガイド中心からテーブル取付面までの高さ 許容モーメントを検討する際は、この高さを 考慮して計算ください。

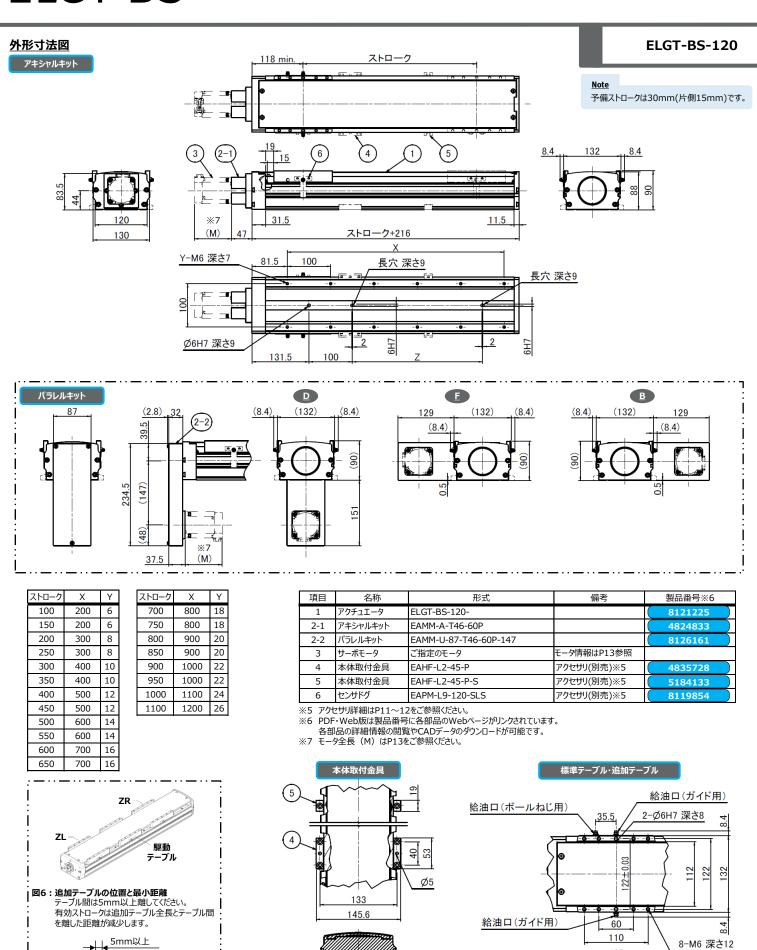


-夕定格出力 200 400 ボールねじリード [mm] 10 20 10 20 500 1000 1000 500 [mm/s] 80 40 120 80 14 40 20 可搬質量※4 パラレル 20 40 120 60 垂直 [kg] 30 15



ELGT-BS





80

溝ナット用

Ø10

Ø5.5

135

26

2-M3 深さ6(両側)

(センサドグ用)