

ELGD-BS-KF-60

本体幅  
62mm

ボールねじ駆動

繰返し位置決め精度  
±0.01mm

ストローク  
Max.1000mm

サーボモータ

## 形式表示

アクチュエータ					アッセンブリ									
ELGD-BS-KF-60-	800	-0H-	10P	-L	+	AS	60PA-	P	B	-	H	M5	20	B
	1		2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	

1	ストローク
50~1000	50~1000mm (1mmピッチ)

2	リード
5P	5mm
10P	10mm

3	オプション：ボールねじサポート
無記入	無
-SU	ボールねじサポート付

※テーブルタイプにより、次のストロークから選択可能です。  
標準：400mm以上 ロング：360mm以上

4	オプション：テーブルタイプ
無記入	標準
-L	ロング

5	オプション：追加テーブル
無記入	無
-ZR	右側

※追加テーブルとボールねじサポートは同時に選択できません。

6	出荷形態
AS	アッセンブリ
PP	プレバック

7	モータ取付キット※図1参照
A	アキシャルキット
P	パラレルキット

8	パラレルキットの折り返し方向※図2参照
無記入	プレバック又はアキシャルキット
B	B側
D	D側
F	F側

9	ケーブルの向き※図1図2参照
無記入	プレバック又はモータ無
O	O側
H	H側
V	V側
U	U側

10	モータ種類
SV	モータ無
M5	三菱電機J5
M4	三菱電機J4

11	モータ定格出力
無記入	モータ無
20	200W

12	電磁ブレーキ
無記入	モータ無又は電磁ブレーキ無
B	電磁ブレーキ付

### Note

「パラレルキット」を選択し「モータ無」の場合は、「プレバック」をご指定ください。  
パラレルキットはアクチュエータ側とモータ側とのベルトテンションの調整が必要なため、「モータ無」での「アッセンブリ」対応不可。

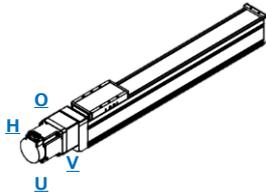


図1：アキシャルキットのケーブルの向き

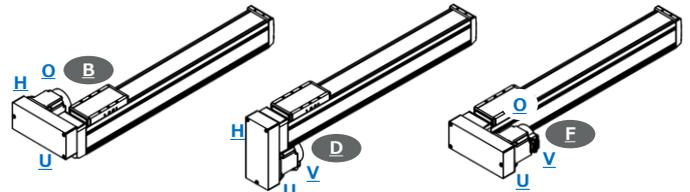


図2：パラレルキットの折り返し方向とケーブルの向き

## 仕様

ボールねじ径	[mm]	12
繰返し位置決め精度	[mm]	±0.01
テーブルタイプ		標準      ロング
許容荷重 ※1	Fy [N]	2200      4075
	Fz [N]	2200      4079
許容モーメント ※1	Mx [Nm]	37      65
	My [Nm]	15      141
	Mz [Nm]	15      139
強度限界 ※2	Fy [N]	930      1650
	Fz [N]	1300      2500
	Mx [Nm]	31      70
	My [Nm]	34      85
質量	基本 [kg]	1.77      2.29
	加算 [kg/0.1m]	0.54
	アキシャルキット [kg]	0.33
	パラレルキット [kg]	0.60
使用周囲温度範囲※3	[°C]	0~60
保護等級※3		IP40

モータ定格出力	[W]	200	
ボールねじリード	[mm]	5      10	
定格速度※4	[mm/s]	250      500	
可搬質量※5	標準テーブル	水平 [kg]	25      25
		垂直 [kg]	6      6
	ロングテーブル	水平 [kg]	50      50
		垂直 [kg]	15      8

- ※1 寿命目安5000kmの値です。寿命計算にご使用ください。
- ※2 アクチュエータの強度限界です。この値を超えないようにご使用ください。
- ※3 モータは含まれません。各メーカーの仕様をご確認ください。
- ※4 ストロークが長くなるとボールねじの危険速度の制限により定格速度を下回ることがあります。ストロークの許容速度は図5をご参照ください。
- ※5 最大ストロークでの加速度3m/s<sup>2</sup>、デューティ50%の目安値です。運転条件や各モータの能力(許容イナーシャなど)によって可搬質量は変わります。

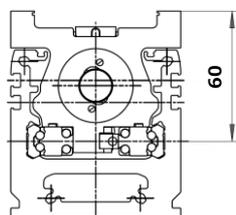


図3：ガイド中心からテーブル取付面までの高さ  
許容モーメントや強度限界を検討する際は、この高さを考慮して計算ください。

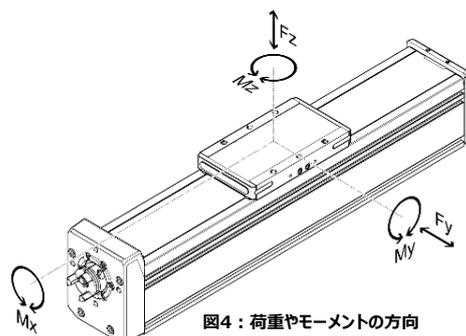
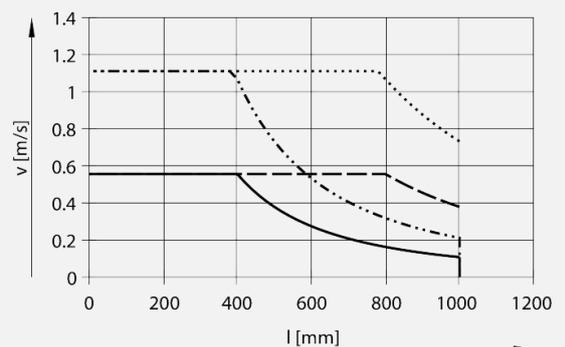


図4：荷重やモーメントの方向

図5：ストローク許容速度特性（標準テーブル）

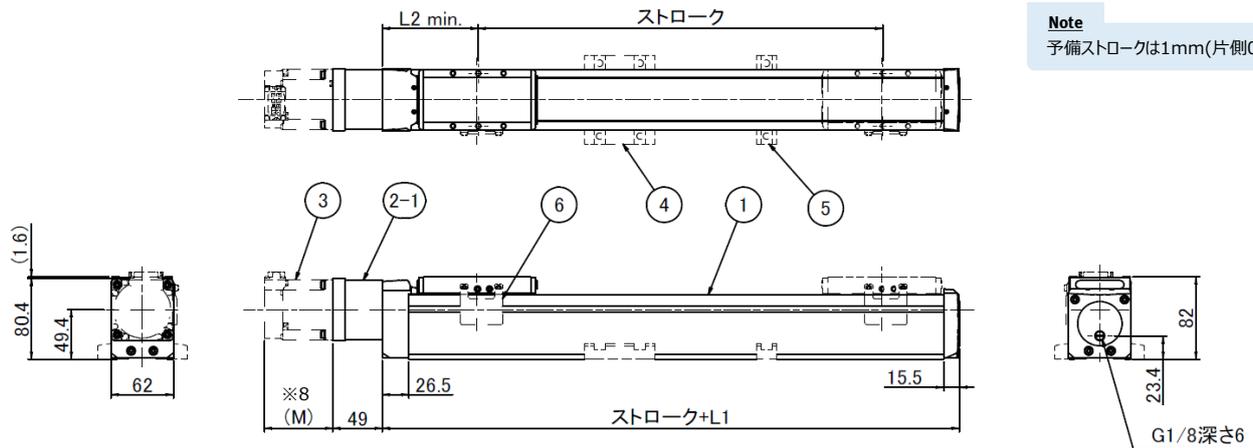
※ロングテーブルの場合はストローク+40mmでグラフを参照してください



— ELGD-60-5P      - - - ELGD-60-5P-SU  
- · - · - ELGD-60-10P      · · · · · ELGD-60-10P-SU

## 外形寸法図

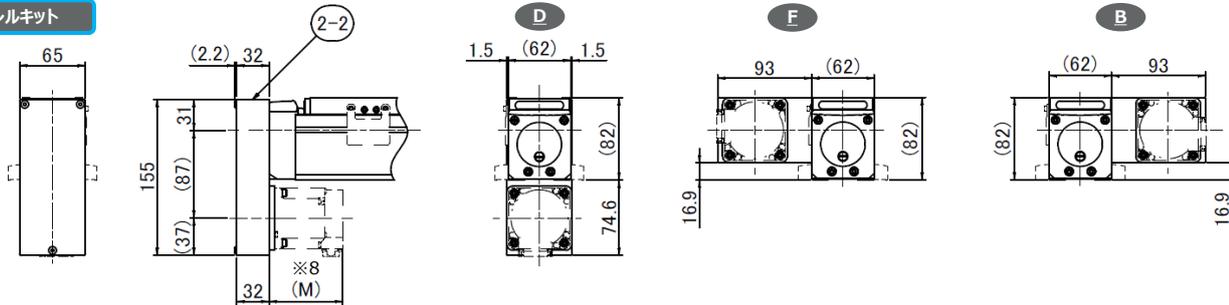
アキシャルキット



**Note**

予備ストロークは1mm(片側0.5mm)です。

パラレルキット



ボールねじサポート	テーブルタイプ	L1	L2
無	標準	170.5	95
無	ロング	211.5	116.5
付	標準	178	95
付	ロング	226	116.5

項目	名称	形式	備考	製品番号※7
1	アクチュエータ	ELGD-BS-KF-60-		8176874
2-1	アキシャルキット	EAMM-A-T42-60P		4133487
2-2	パラレルキット	EAMM-U-65-T42-60PA-87		8091225
3	サーボモータ	ご指定のモータ	モータ情報はP27参照	
4	本体取付金具	EAHF-E24-60-P	アクセサリ(別売)※6	8197132
5	本体取付金具	EAHF-E24-60-P-S	アクセサリ(別売)※6	8197128
6	センサドグ	EAPM-E24-60-SLS	アクセサリ(別売)※6	8197117

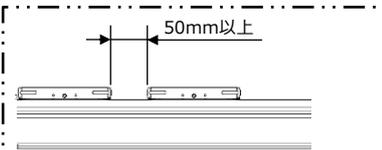
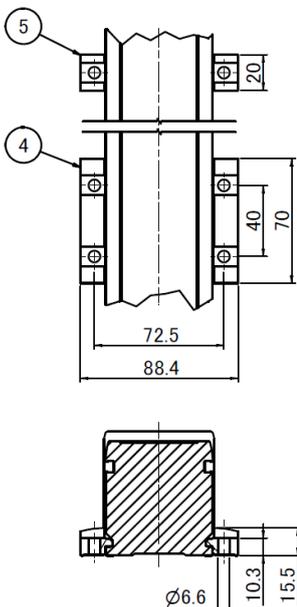


図6: 追加テーブルの最小距離

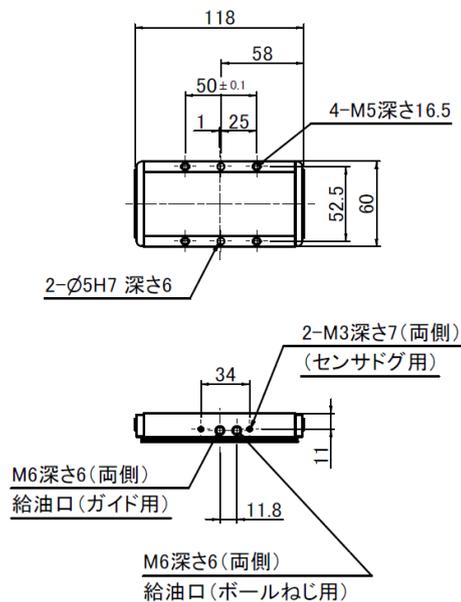
テーブル間は50mm以上離してください。  
有効ストロークは追加テーブル全長とテーブル間を離れた距離が減少します。

※6 アクセサリ詳細はP25~26をご参照ください。  
※7 PDF・Web版は製品番号に各部品のWebページがリンクされています。  
各部品の詳細情報の閲覧やCADデータのダウンロードが可能です。  
※8 モータ全長 (M) はP19をご参照ください。

本体取付金具



標準テーブル・追加テーブル



ロングテーブル

